Robod kits

ขั้นตอนการประกอบหุ่นยนต์
รหัส AP113

ขั้นตอนการประกอบชุดหุ่นยนต์

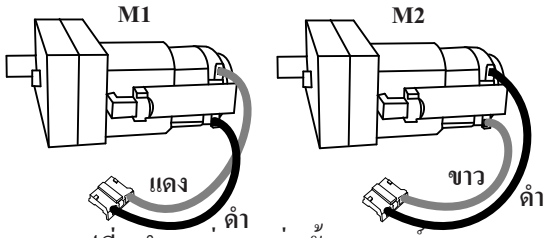
1.ประกอบชุดมอเตอร์กับสายไฟโดย M1 ต่อกับสายสีดำกับแดง และ M2 ตอกับสายไฟสีดำขาว ตามแบบในรูปที่1

2.ประกอบชุดกะบะถ่านกับชุดลำตัวแผ่นบนตามรูปที่2

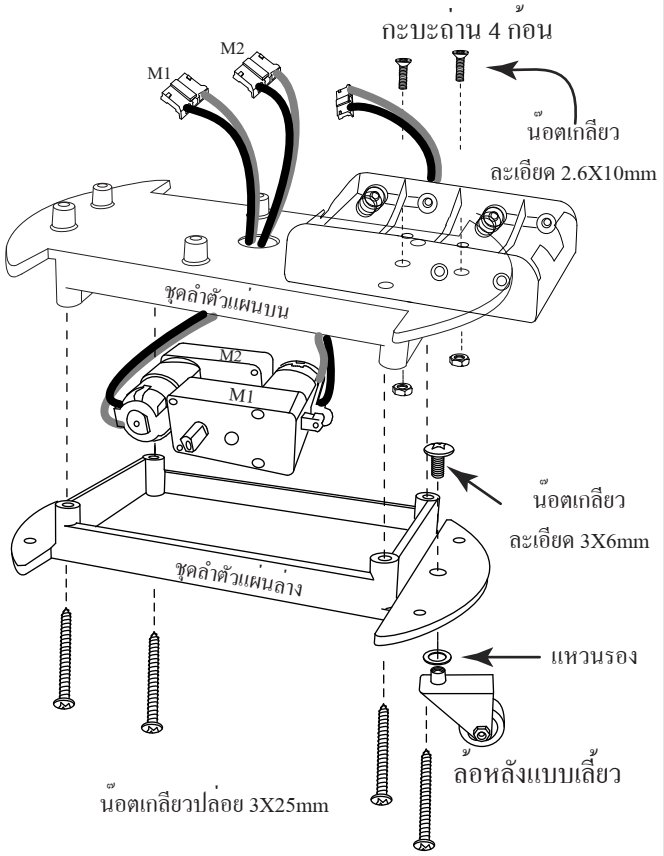
3.ประกอบชุดล้อหลังแบบเลี้ยวกับชุดลำตัวแผ่นล่างตามรูปที่2

4.นำแผ่นลำตัวแผ่นบนและล่างพร้อมกับมอเตอร์ M1 และ M2 มาประกอบเข้าด้วยกัน และสอดสายของมอเตอร์ ขึ้นด้านบน ตามแบบในรูปที่2

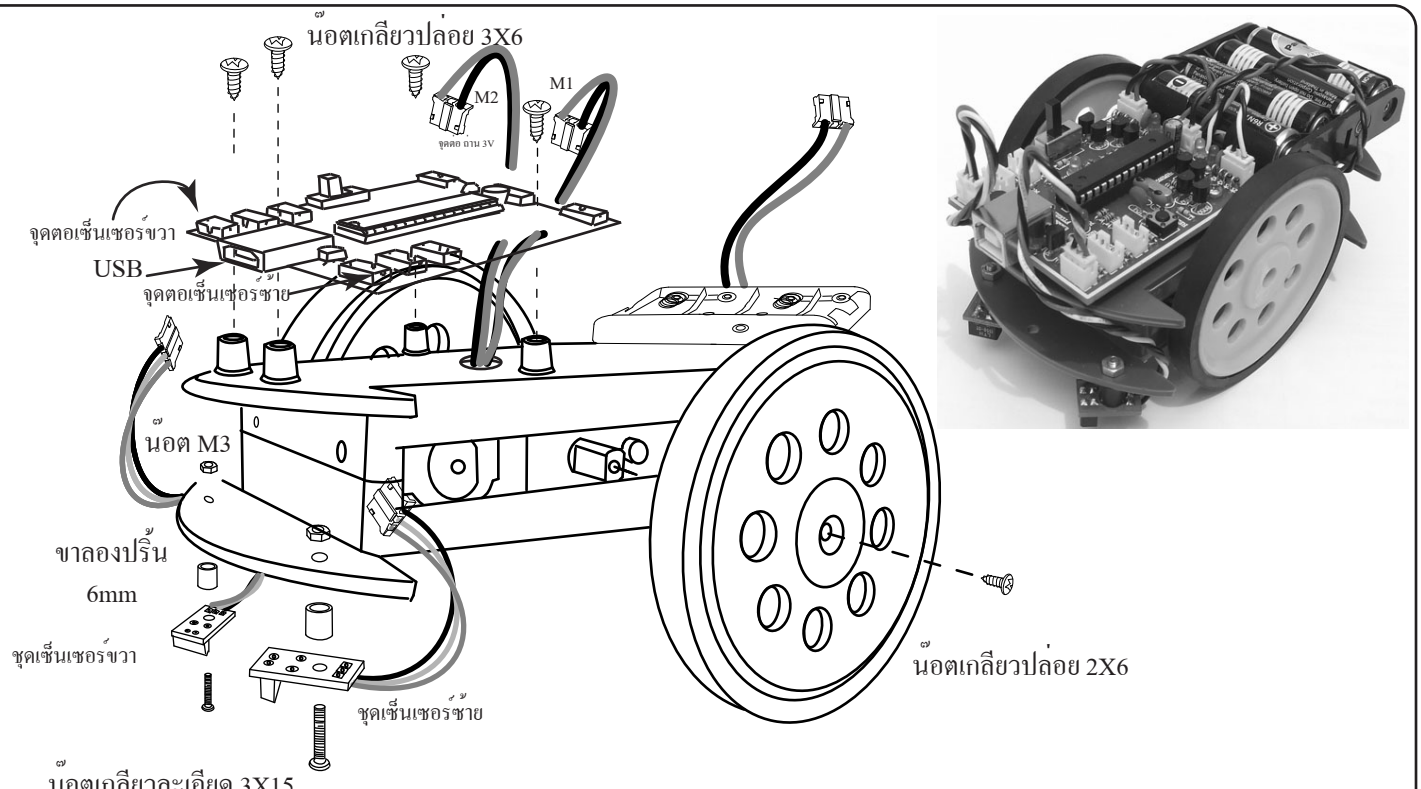
5.ประกอบชุด OPTO เซ็นเซอร์เข้ากับชุดลำตัวแผ่นล่าง ล้อข้างยึดเข้ากับมอเตอร์ ทั้งสองข้าง และยึดแผ่นวงเข้ากับลำตัวแผ่นบนที่จุดยึดทั้งสี่จุด และเสียบสายไฟเข้าที่จุดต่างๆตามเลเอาท์ที่กำหนดไวบนแผ่นวงจร ตามแบบในรูปที่6



รูปที่1 ตำแหน่งการต่อขั้วมอเตอร์



รูปที่2 ขั้นตอนการติดตั้ง ชุดมอเตอร์ ล้อหลัง และ ลังถ่าน



รูปที่3 ขั้นตอนการติดตั้ง ชุดเซ็นเซอร์ ล้อข้าง และ แผ่นวงจร