



大口径中空结构

配线配管更方便简洁，在布线复杂的环境中，该优势尤为突出。

Large Aperture Structure

Easier wiring and piping ,especially in complicated wiring and piping condition.

90°直角结构

为有限空间提供更多选择，实现空间高效利用。

Right-angle Structure

Provide multiple choices, optimize the use of limited space.

组合多样化

可与行星减速机及各品牌伺服马达组合使用，实现多样化的机构设计。

Diversified Combination

It can be combined with planetary reducer and servo motors of various brands to achieve diversified mechanism design.



交叉滚子轴承

可侧装、吊装。

Cross-roller Bearing

Vertical and suspension installation available.

寿命长

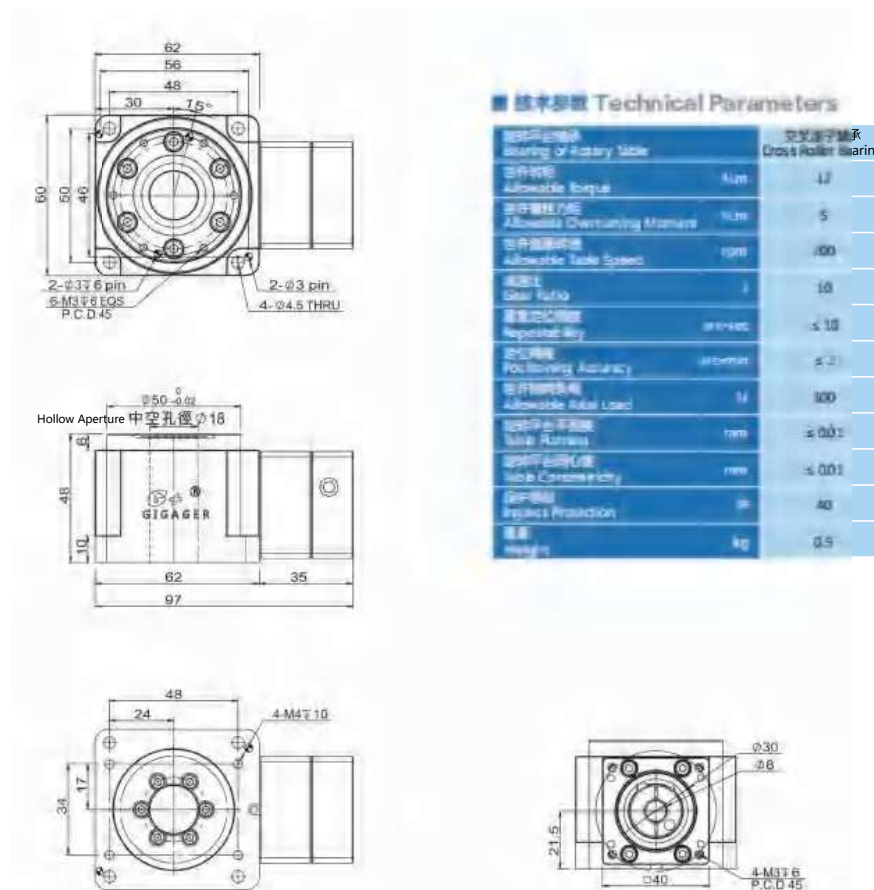
精度寿命可达 30000 小时。

Long Life-span

The accuracy life can reach 30000hrs.

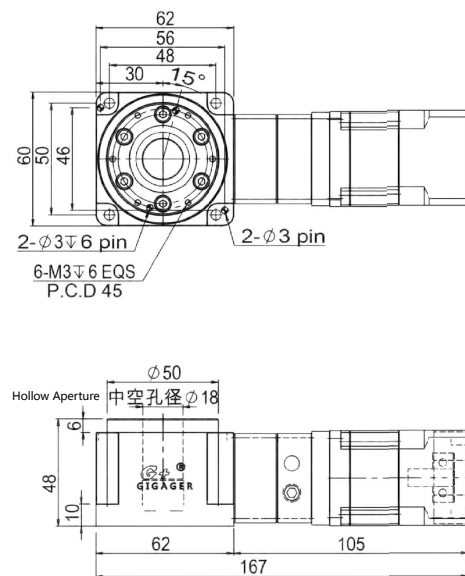
GSR60

GSR 系列代码 Series	60 规格 Size	□ 结构形式 Type	- 10K - 减速比 Ratio	SV1 马达规格 Motor
	60 85 110 150 200	无：标准型 M：行星式 None：Standard M：Planetary		SV1：伺服 Ø8 PCD45,M3 SV2：伺服 Ø8 PCD46,M4 适配各品牌 100W AC 伺服马达 ST1：步进 Ø5 PCD43.8,M3 ST2：步进 Ø6 PCD43.8,M3 适配各品牌 42 型步进马达 SV1: Servo Ø8 PCD45,M3 SV2: Servo Ø8 PCD46,M4 Suit for 100W AC Servo Motor ST1: Stepper Ø5 PCD43.8,M3 ST2: Stepper Ø6 PCD43.8,M3 Suit for 42 Stepper Motor



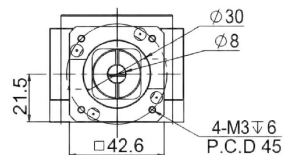
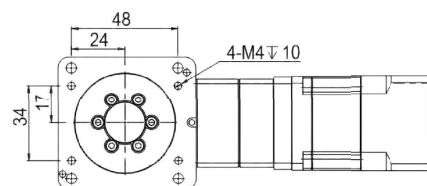
GSR60M

GSR	60	M	- 30K -	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type	减速比 Ratio	马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式		SV1：伺服 Ø8 PCD45,M3 SV2：伺服 Ø8 PCD46,M4 适配各品牌 100W AC 伺服马达
	85			
	110			
	150			
	200	None：Standard M：Planetary		ST1：步进 Ø5 PCD43.8,M3 ST2：步进 Ø6 PCD43.8,M3 适配各品牌 42 型步进马达



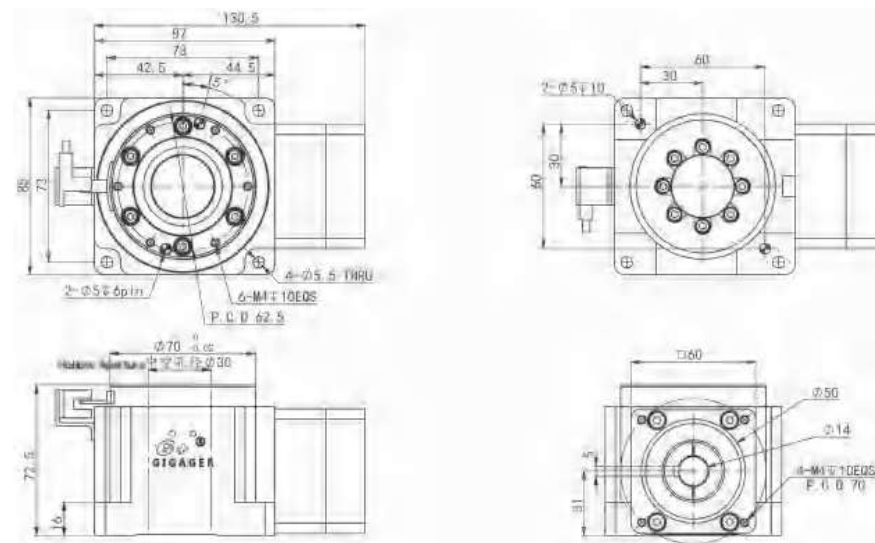
■ 技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing	
容许转矩 Allowable Torque	N.m	12
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m	5
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm	200
减速比 Gear Ratio	i	30/40/50
重复定位精度 Repeatability	arc-sec	≤ 10
定位精度 Positioning Accuracy	arc-min	≤ 2
容许轴向负载 Allowable Axial Load	N	300
旋转平台平面度 Table Flatness	mm	≤ 0.01
旋转平台同心度 Table Concentricity	mm	≤ 0.01
保护等级 Ingress Protection	IP	40
重量 Weight	kg	1.5



GSR85

GSR	85	□	- 10K -	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type	减速比 Ratio	马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式		SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 适配各品牌 200~400W AC 伺服马达
	85			
	110			
	150			
	200	None：Standard M：Planetary		ST1：步进 Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：步进 Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：步进 Ø8 PCD70.7,M4 ST4：步进 Ø8 PCD66.67,M4 适配各品牌 57 型 /60 型步进马达

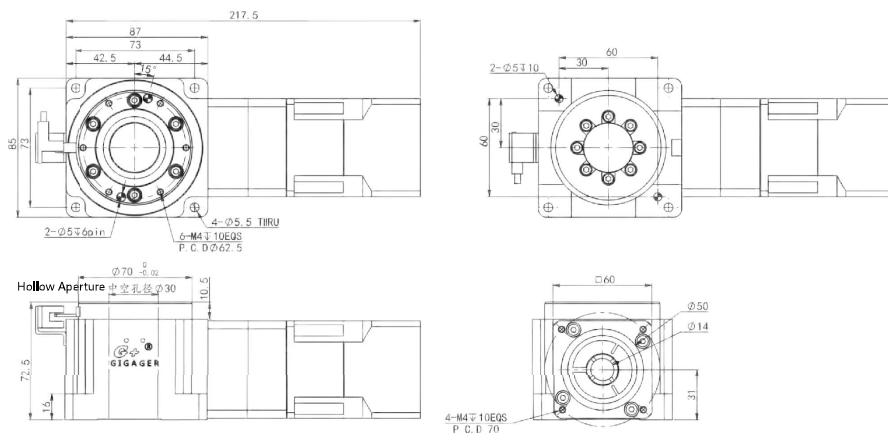


■ 技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing		定位精度 Positioning Accuracy	arc-min	≤ 2
容许转矩 Allowable Torque	N.m	30	容许轴向负载 Allowable Axial Load	N	900
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m	20	旋转平台平面度 Table Flatness	mm	≤ 0.01
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm	200	旋转平台同心度 Table Concentricity	mm	≤ 0.01
减速比 Gear Ratio	i	10	保护等级 Ingress Protection	IP	40
重复定位精度 Repeatability	arc-sec	≤ 10	重量 Weight	kg	2

GSR85M

GSR	85	M	- 30K -	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type	减速比 Ratio	马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式		SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 适配各品牌 200~400W AC 伺服马达
	85			
	110	None：Standard M：Planetary		SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 适配各品牌 200~400W AC 伺服马达
	150			
	200			
				ST1：步进 Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：步进 Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：步进 Ø8 PCD70.7,M4 ST4：步进 Ø8 PCD66.67,M4 适配各品牌 57 型 /60 型步进马达
				ST1：步进 Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：步进 Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：步进 Ø8 PCD70.7,M4 ST4：步进 Ø8 PCD66.67,M4 适配各品牌 57 型 /60 型步进马达

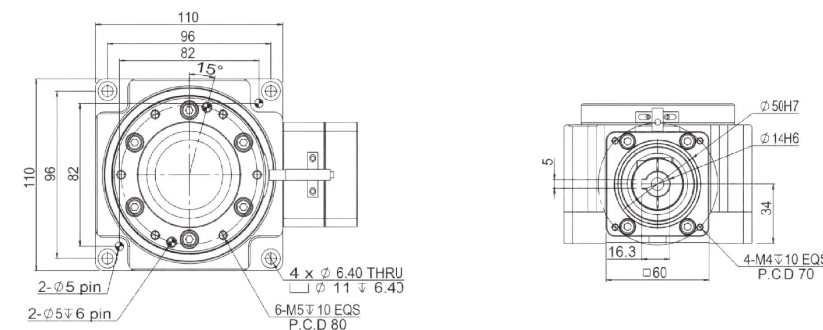


技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing	定位精度 Positioning Accuracy	arc-min	≤ 2
容许转矩 Allowable Torque	N.m	容许轴向负载 Allowable Axial Load	N	900
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m	旋转平台平面度 Table Flatness	mm	≤ 0.01
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm	旋转平台同心度 Table Concentricity	mm	≤ 0.01
减速比 Gear Ratio	i	保护等级 Ingress Protection	IP	40
重复定位精度 Repeatability	arc-sec	重量 Weight	kg	3.2
				≤ 10

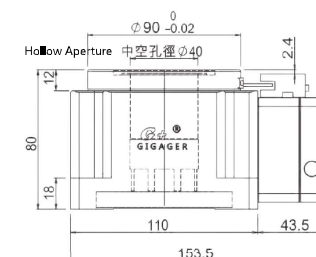
GSR110

GSR	110	□	- 10K -	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type	减速比 Ratio	马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式		SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 适配各品牌 200~400W AC 伺服马达
	85			
	110	None：Standard M：Planetary		SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 适配各品牌 200~400W AC 伺服马达
	150			
	200			
				ST1：步进 Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：步进 Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：步进 Ø8 PCD70.7,M4 ST4：步进 Ø8 PCD66.67,M4 适配各品牌 57 型 /60 型步进马达
				ST1：步进 Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：步进 Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：步进 Ø8 PCD70.7,M4 ST4：步进 Ø8 PCD66.67,M4 适配各品牌 57 型 /60 型步进马达



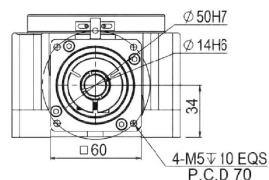
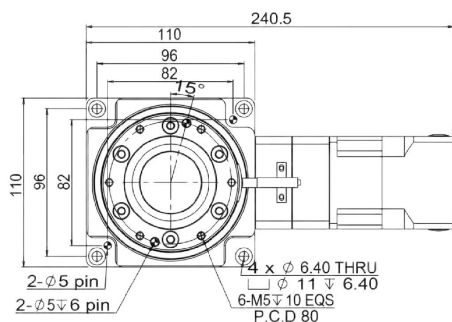
技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing
容许转矩 Allowable Torque	N.m
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm
减速比 Gear Ratio	i
重复定位精度 Repeatability	arc-sec
定位精度 Positioning Accuracy	arc-min
容许轴向负载 Allowable Axial Load	N
旋转平台平面度 Table Flatness	mm
旋转平台同心度 Table Concentricity	mm
保护等级 Ingress Protection	IP
重量 Weight	kg
	45
	50
	200
	10
	≤ 10
	≤ 2
	1500
	≤ 0.01
	≤ 0.01
	40
	3



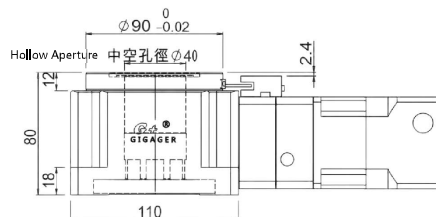
GSR110M

GSR	110	M	- 30K -	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type	减速比 Ratio	马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式 None：Standard M：Planetary		SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 适配各品牌 200~400W AC 伺服马达
	85			SV1：伺服 Ø14 PCD70,M4 SV2：伺服 Ø14 PCD70,M5 SV3：伺服 Ø11 PCD70,M4 Suit for 200~400W AC Servo Motor
	110			ST1：步进 Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：步进 Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：步进 Ø8 PCD70.7,M4 ST4：步进 Ø8 PCD66.67,M4 适配各品牌 57 型 /60 型步进马达
	150			ST1：Stepper Ø6.35 PCD66.67,M4 ST2：Stepper Ø6.35 PCD70.7,M4 ST3：Stepper Ø8 PCD70.7,M4 ST4：Stepper Ø8 PCD66.67,M4 Suit for 57/60 Stepper Motor
	200			



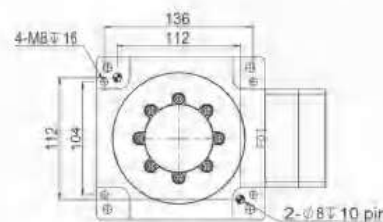
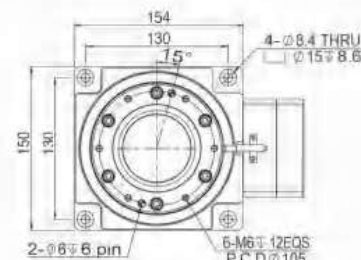
■ 技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing
容许转矩 Allowable Torque	N.m 45
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m 50
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm 200
减速比 Gear Ratio	i 30/40/50/70/100
重复定位精度 Repeatability	arc=sec ≤ 10
定位精度 Positioning Accuracy	arc=min ≤ 2
容许轴向负载 Allowable Axial Load	N 1500
旋转平台平面度 Table Flatness	mm ≤ 0.01
旋转平台同心度 Table Concentricity	mm ≤ 0.01
保护等级 Ingress Protection	IP 40
重量 Weight	kg 4.3



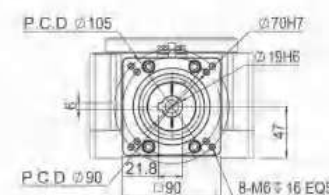
GSR150

GSR	150	□	- 10K -	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type	减速比 Ratio	马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式 None：Standard M：Planetary		SV1：伺服 Ø19 PCD90,M5 SV2：伺服 Ø19 PCD90,M6 适配各品牌 750W AC 伺服马达
	85			SV1：伺服 Ø19 PCD90,M5 SV2：伺服 Ø19 PCD90,M6 Suit for 750W AC Servo Motor
	110			ST1：步进 Ø14 PCD98.4,M5 ST2：步进 Ø14 PCD98.4,M6 适配各品牌 86 型步进马达
	150			ST1：Stepper Ø14 PCD98.4,M5 ST2：Stepper Ø14 PCD98.4,M6 Suit for 86 Stepper Motor
	200			



■ 技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing
容许转矩 Allowable Torque	N.m 60
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m 50
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm 200
减速比 Gear Ratio	i 30
重复定位精度 Repeatability	arc=sec ≤ 10
定位精度 Positioning Accuracy	arc=min ≤ 2
容许轴向负载 Allowable Axial Load	N 1500
旋转平台平面度 Table Flatness	mm ≤ 0.01
旋转平台同心度 Table Concentricity	mm ≤ 0.01
保护等级 Ingress Protection	IP 40
重量 Weight	kg 7.3

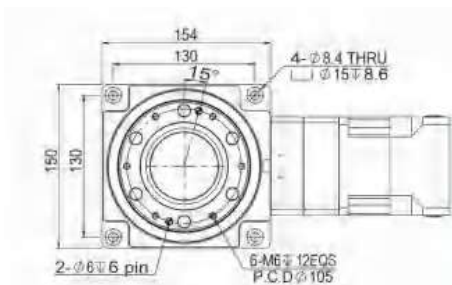


GSR150M

GSR	150	M	-	30K	-	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type		减速比 Ratio		马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式 None：Standard M：Planetary				SV1：伺服 Ø19 PCD90,M5 SV2：伺服 Ø19 PCD90,M6 适配各品牌 750W AC 伺服马达
	85					SV1：伺服 Ø19 PCD90,M5 SV2：伺服 Ø19 PCD90,M6 Suit for 750W AC Servo Motor
	110					ST1：步进 Ø14 PCD98.4,M5 ST2：步进 Ø14 PCD98.4,M6 适配各品牌 86 型步进马达
	150					ST1：步进 Ø14 PCD98.4,M5 ST2：步进 Ø14 PCD98.4,M6 Suit for 86 Stepper Motor
	200					

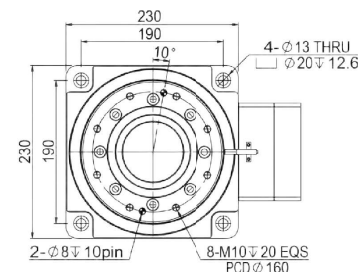
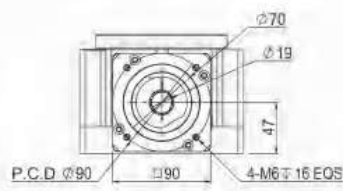
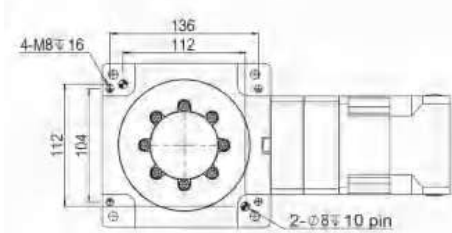
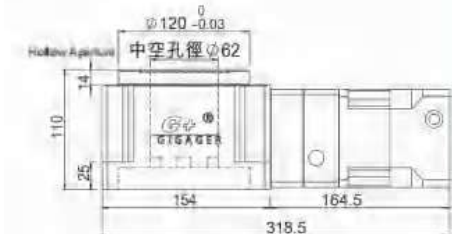
GSR200

GSR	200	□	-	10K	-	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type		减速比 Ratio		马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式 None：Standard M：Planetary				SV1：伺服 Ø22 PCD145,M8 SV2：伺服 Ø24 PCD145,M8 适配各品牌 1000W AC 伺服马达
	85					SV1：伺服 Ø22 PCD145,M8 SV2：伺服 Ø24 PCD145,M8 Suit for 1000W AC Servo Motor
	110					
	150					
	200					



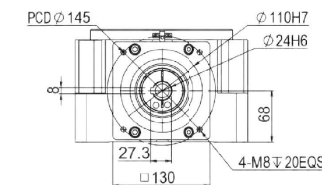
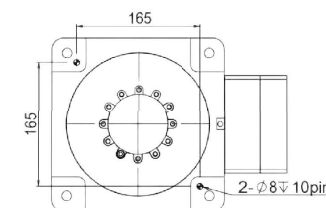
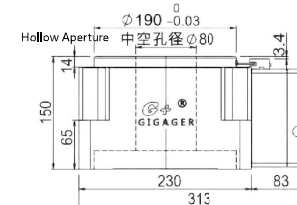
技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing
容许转矩 Allowable Torque	N.m
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm
齿轮比 Gear Ratio	10/40/50/70/100
重复定位精度 Repeat ability	arc-sec
定位精度 Positioning Accuracy	arc-min
容许轴向负载 Allowable Axial Load	N
旋转平台平面度 Table Flatness	mm
旋转平台同心度 Table Concentricity	mm
防护等级 Ingress Protection	IP
重量 Weight	kg



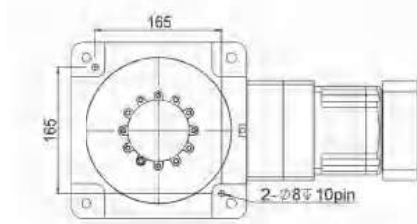
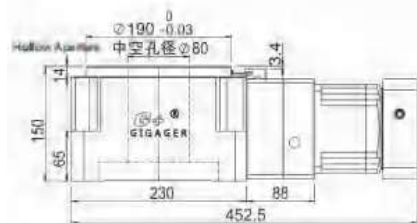
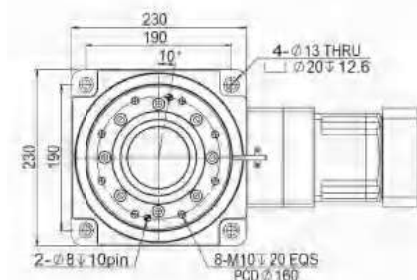
技术参数 Technical Parameters

旋转平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross Roller Bearing
容许转矩 Allowable Torque	N.m
容许惯性力矩 Allowable Overturning Moment	N.m
容许盘面转速 Allowable Table Speed	rpm
减速比 Gear Ratio	i
重复定位精度 Repeat ability	arc-sec
定位精度 Positioning Accuracy	arc-min
容许轴向负载 Allowable Axial Load	N
旋转平台平面度 Table Flatness	mm
旋转平台同心度 Table Concentricity	mm
防护等级 Ingress Protection	IP
重量 Weight	kg



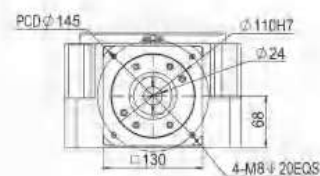
GSR200M

GSR	200	M	-	30K	-	SV1
系列代码 Series	规格 Size	结构形式 Type		减速比 Ratio		马达规格 Motor
	60	无：标准型 M：行星式				
	85					
	110					
	150					
	200	None : Standard M: Planetary				SV1 : 伺服 Ø22 PCD145,M8 SV2 : 伺服 Ø24 PCD145,M8 适配各品牌 1000W AC 伺服马达
						SV1: Servo Ø22 PCD145,M8 SV2: Servo Ø24 PCD145,M8 Suit for 1000W AC Servo Motor



■ 技术参数 Technical Parameters

螺旋平台轴承 Bearing of Rotary Table	交叉滚子轴承 Cross roller bearing
额定转矩 Allowable Torque	1.0
允许扭转力矩 Allowable Overturning Moment	200
平台旋转速度 Rotative Table Speed	100
减速比 Gear Ratio	30M/50/70/100
重复定位精度 Repeatability	±15
定位精度 Positioning Accuracy	±2
平台倾斜度 Rotative Axial Level	1°
螺旋平台厚度 Table Thickness	±0.01
螺旋平台同心度 Table Concentricity	±0.01
防护等级 Ingress Protection	IP67
重量 Weight	36



螺旋导程式海波齿相较于螺旋伞齿，拥有更高减速比、更高转矩、更高精度及更低磨损的优势，采用滑动方式旋转，传动精度可达 30 角秒，传递效率 96% 以上。

The spiral guide hypoid gear has the advantages of higher ratio, high torque, high precision and low loss than the spiral bevel. It rotates in a sliding way transmission accuracy can reach 30 arc seconds, and the transmission efficiency can reach 96%.

高刚性交叉滚子轴承输出，单段减速比 1:30，可满足大惯量负载的旋转需求。
High rigidity cross roller bearing output, signal ratio 1:30, met the rotary requirement of large inertia load.

采用高精度、高密度优质合金齿轮材料，精度寿命可达 30000 小时。
With high-hardness and high-density gear materials, the accuracy life can reach 30000hrs.

安装方式多样，可水平安装、侧装、吊装。
Horizontal, vertical and suspension installation are available.