



FUTURE KIT

HIGH QUALITY ELECTRONIC KITS

วงจรไฟวิ่ง 2 ทิศทาง LED 15 ดวง ไอลิติดค้างทีละดวง
HOLD ON LED RUNNING LIGHT 15 LED
CODE 176

ข้อมูลทางด้านเทคนิค

- ใช้แหล่งจ่ายไฟขนาด 9-12 โวลต์ดีซี
- กินกระแสสูงสุดประมาณ 80 มิลลิแอมป์ ที่ 12 โวลต์
- มีเก็อคาม่าไว้สำหรับปรับความเร็วได้และระยะเวลาในการติดค้าง
- ขนาดแพนจอยรุ่นพิมพ์ : 3.19 x 1.12 นิ้ว

การทำงานของวงจร

วงจรนี้จะมีวงจรหลักๆ อยู่ด้วยกัน 2 ส่วน คือ ส่วนกำหนดความเร็วและส่วนของวงจรนับสิบ โดยส่วนกำหนดความเร็วจะถูกสร้างขึ้นด้วย TR9 และ TR10 ซึ่งต่ออยู่ในลักษณะของวงจรกำเนิดความเร็วแบบมัลติไวเบรเตอร์ โดยมี VR1 เป็นตัวปรับความเร็วที่ส่วนกำหนดความเร็ว สร้างขึ้นมา จากนั้นความเร็วที่ได้จะถูกส่งไปเข้าบัฟเฟอร์ IC1 ซึ่งໂອชีนนี้เป็นโอชีนบัสสิบ เมื่อ IC1 ทำการนับก็จะเริ่มส่งแรงดันออกไปในอัลล์ทรี TR1-TR8 โดยจะรีบส่งออกไปทีละขา nokjaka จะส่งแรงดันออกไปในอัลล์ทรี เมื่อมาถึงขา 6 ของ IC1 nokjaka จะรีบส่งแรงดันจะส่งไปอัลล์ทรี แล้วยังคงนำไปประจุให้กับ C4 เพื่อเป็นตัวหน่วงเวลาในการติดค้าง ของ LED ทั้งหมด (ตามลักษณะ SW ไปทางขวาเมื่อ) เมื่อ C4 เต็มคายประจุโดย R21 และ VR2 หมายความว่าจะเริ่มต่อไปจนถึงขา 11 เพื่อไปรีเซ็ต IC1 ให้เริ่มทำงานใหม่ แต่เราเลือนสวิตซ์ไปทางขวาเมื่อ เมื่อวิ่งมาถึงขา 6 จะมีผลให้มีแรงดันมาอยู่ขา 13 โดยตรง วงจรจะหยุดทำงานซึ่งจะถูกอยู่ในลักษณะติดหมุดทุกดวง ถ้าต้องการให้วิ่งอีกครั้งต้องนำแหล่งจ่ายไฟออกจากเดือนสวิตซ์มา ทางซ้ายเมื่อ LED ก็จะวิ่งอีกครั้ง

การประกอบวงจร

รูปการลงอุปกรณ์และการต่ออุปกรณ์ภายในรูปที่ 2 ในการประกอบวงจร ควรจะเริ่มจากอุปกรณ์ที่มีความสูงที่ต่ำกว่าที่สุดก่อน เพื่อความสวยงามและการประกอบที่ง่าย โดยให้เริ่มจากไดโอดตามด้วยตัวด้านหน้าและໄ่ด้วยความสูงเพิ่รอย่างๆ สำหรับอุปกรณ์ที่มีหัวต่างๆ เช่น ไดโอด, คาปaciส์เตอร์แบบอลิเตอร์, ไลด์และทรานซิสเตอร์ เป็นต้น ควรใช้ความระมัดระวังในการประกอบวงจร ก่อนการใส่อุปกรณ์เหล่านี้จะต้องให้หัวที่แผ่นวงจรพิมพ์กับตัวอุปกรณ์ให้ตรงกัน เพราะหากหัวไม่สอดเข้าหากันจะเสียหายได้ วิธีการดูหัวและการใส่อุปกรณ์ให้ได้แสดงไว้ในรูปที่ 3 แล้ว ในการบัดกรีให้หัวแข็งแน่นไม่เกิน 40 วัตต์ และใช้ตะเกียบกรีที่มีอัตราส่วนของดีบุกและตะเกียบอยู่ระหว่าง 60/40 รวมทั้งจะต้องเน้นยาประสานอยู่ภายในตะเกียบด้วย หลังจากที่ได้ใส่อุปกรณ์และบัดกรีเรียบร้อยแล้ว ให้ทำการตรวจสอบความถูกต้องอีกครั้งหนึ่ง เพื่อให้เกิดความมั่นใจแก่ตัวเราเอง แต่ถ้าเกิดใส่อุปกรณ์ผิดตำแหน่ง ควรใช้ที่คุณตั้งไว้หรือลดชั้บตัวที่เพื่อป้องกันความเสียหายที่อาจจะเกิดกับสายวงจรพิมพ์ได้

การทดสอบ

ให้ต่อแหล่งจ่ายไฟขนาด 9-12 โวลต์ เข้าที่วงจร เดือนสวิตซ์ SW มาทางขวาเมื่อ LED ทั้งหมดจะเริ่มติดได้จากตรงกลางออกไปทางด้านข้างทั้งสองข้างแล้วหยุด โดย LED ทั้งหมดจะติดค้าง จากนั้นให้เลื่อนสวิตซ์มาทางด้านซ้ายเมื่อ LED จะวิ่งไปทางกลางออกไปทางด้านข้าง เมื่อติดหมุดแล้วก็จะดับแล้วรีบติดใหม่ เป็นอย่างนี้ไปเรื่อยๆ ถ้าต้องการให้กระพริบช้าหรือเร็วให้ทำการปรับที่ VR1 ตัวที่ติดกับ LED ส่วนอีกด้านหนึ่งจะมีสำหรับปรับเวลาในการติดค้างในจังหวะสุดท้าย ค่าเป็นไปตามนี้ แสดงว่า วงจรพร้อมใช้งานแล้ว

ไฟวิ่ง 2 ทิศทาง LED 15 ดวง ไอลิติดค้างทีละดวง

HOLD ON LED RUNNING LIGHT 15 LED

LEVEL 1

The 15 LEDs will run from one end to the other in a Night Rider mode or from the centre LED to the extremes and back in a sci-fi robot simulation. Suitable for adding to sci-fi costumes and models.

Technical data

- Power supply: 9-12VDC.
- Current consumption: 80mA max. @ 12VDC.
- Adjustable running speed with trimmer potentiometer.
- Display : 15 LEDs
- IC board dimension : 3.87 in x 2.48 in.

How does it work

The circuit consists of two main parts, oscillator and decade counter. The oscillator consists of TR9 and TR10 that being connected in the form of multi-vibrator frequency circuit and its generated frequency which can be adjusted by VR1 and supplied to pin 14 of IC1 (a decade counter). When the output of IC1 is fed to the base of TR1 to TR8, it will cause TR1 to TR8 to toggle on and off in accordance with the output of IC1. And when IC1 starts counting, it will send out the voltage to the base of TR1 to TR8 for bias, one at a time. When reaching pin 6 of IC1, some part of the voltage will be charged to C4 for being a time delay of all holding light on LEDs (in case of sliding switch SW to the right). Whenever having been forced by R21 and VR2 to discharge all voltage, C4 will move to pin 11 for resetting IC1 to start working. But when slide switch SW to the right and C4 reaches pin 6, voltage will be directly supplied to pin 13. Then the circuit will stop working with all LEDs are lighted on. However, in case of wanting it to move, slide switch SW to the left or take power supply out. Then LED5 will run around again.

Circuit Assembly

The assembly of components is shown in Fig. 2. For good looking and easy assembly, the shorter components should be first installed - starting with low resistant components and then the higher. An important thing is that diodes, electrolytic capacitors, and transistors shall be carefully assembled before mounting them onto their right anode/cathode of the IC board otherwise it might cause damage to the components or the circuit. Configuration of the anode and the cathode is shown in Fig 3. Use the soldering iron/gun not exceeding 40 watts and the solder of tin-lead 60:40 with flux within. Recheck the correctness of installation after soldering. In case of wrong position, just use lead absorber or lead extractor wire to avoid probable damage to the IC.

Testing

Connect the power supply (9-12 volts) to the circuit with the positive pole connected to point "+12V" and the negative pole to point "G". Slide switch SW to the right, all LEDs will run from center to both sides and stop (all LEDs are lighted on). And then slide switch SW to the left, all LEDs will run from center to both sides. When all LEDs are lighted on, then they will be off and repeat the same process again. In case of wanting to have a slow or fast blinking, adjust VR1 that placed nearby the LED. For VR2, it will be used to adjust the time for the last holding rhythm. The above results will show that the circuit is workable.

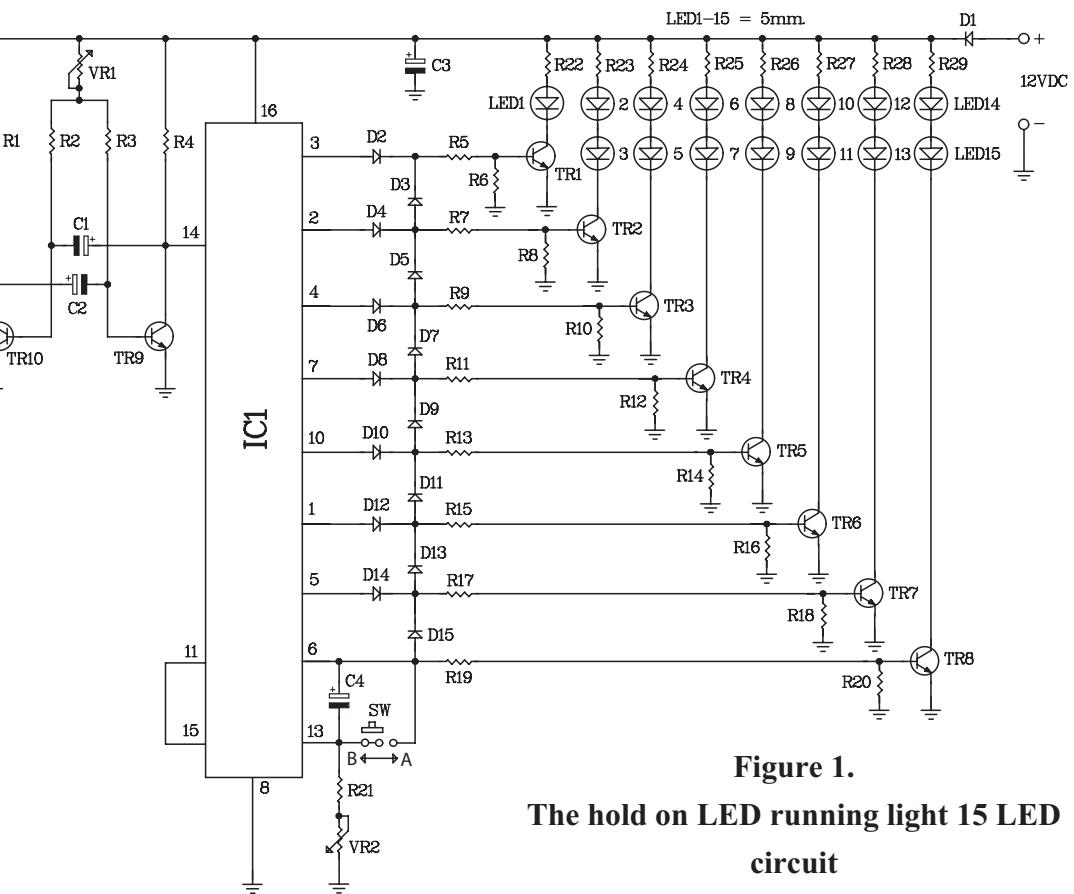


Figure 1.

The hold on LED running light 15 LED circuit

Figure 2.

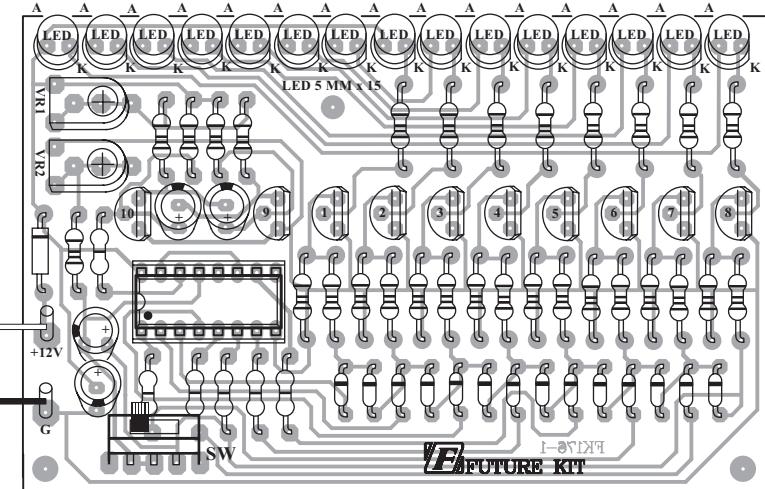
Circuit Assembling

NOTE:

FUTURE BOX FB04

is suitable for this kit.

POWER
SUPPLY
12VDC



NO.1

Figure 3. Installing the Components

